

## UR3机械臂 技术规格

### UR3 规格

有效载荷	3 kg (6.6 lbs)
工作半径	500 mm (19.7 in)
自由度	6个旋转关节自由度
编程	带PolyScope图形用户界面和安装的12英寸触摸屏

### 性能

可重复性	± 0.1 mm (± 0.0036 in, 4 mils)
环境温度范围	0-50° (如果关节持续高速运转, 需降低最高允许环境温度)
功耗	最小90W, 典型125W, 最大250W
协同操作	15种先进的可调安全功能。TüV NORD认证的安全功能测试符合: EN ISO 13849:2008 PL d

### 移动

轴移动机械臂	工作范围	最大速度
基座	± 360°	± 180°/s
肩关节	± 360°	± 180°/s
肘关节	± 360°	± 180°/s
腕关节1	± 360°	± 360°/s
腕关节2	± 360°	± 360°/s
腕关节3	不受限制	± 360°/s
典型工具	1 m/s (39.4 in/s)	

### 特点

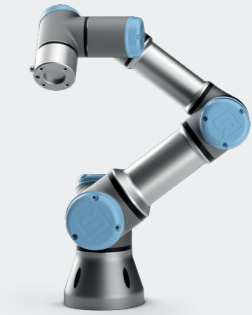
IP等级	IP64
ISO 14644-1 洁净室级别	5
噪声	70 dB
机器人安装	任意方向
工具I/O端口	
数字输入	2
数字输出	2
模拟输入	2
模拟输出	0
工具I/O电源电压	12/24 V
工具I/O电源电流	600 mA

### 物理

基座尺寸	Ø 128 mm
材质	铝, PP塑料
工具 (末端执行器) 连接器类型	M8
电缆长度 (机械臂)	6 m (236 in)
重量 (含电缆)	11 kg (24.3 lbs)

## 联系方式

上海市静安区  
普济路88号  
静安国际中心  
B座19楼  
+86 21 61326299  
www.universal-robots.cn  
ur.china@universal-robots.com



### 控制箱 特点

IP等级	IP20
ISO洁净室级别	6
噪声	6 < 65 dB(A)
I/O端口	
数字输入	16
数字输出	16
模拟输入	2
模拟输出	2
I/O电源	24V2A
通信	TCP/IP 100 Mbit, Modbus TCP, Profinet, EthernetIP
电源	100-240 VAC, 50-60 Hz
环境温度范围	0-50°

### 物理

控制箱尺寸 (W x H x D)	475 mm x 423 mm x 268 mm (18.7 in x 16.7 in x 10.6 in)
重量	15 kg (33.1 lbs)
材质	钢

### 示教器 特点

IP等级	IP20
物理	
材质	铝, PP
重量	1.5 kg (3.3 lbs)
电缆长度	4.5 m (177 in)